

Kommunikationsfähiger Hubantrieb mit Notstellfunktion für 2- und 3-Weg Hubventile

- Stellkraft 2000 N
- Nennspannung AC/DC 24 V
- Ansteuerung Stetig
- Nennhub 32 mm
- Auslegungsliebendauer SuperCaps 15 Jahre
- Kommunikation via LON (FTT-10A)
- Konvertierung von Sensorsignalen
- integrierter Temperaturregler



LONMARK®

**Technische Daten**

<b>Elektrische Daten</b>	Nennspannung	AC/DC 24 V
	Nennspannung Frequenz	50/60 Hz
	Funktionsbereich	AC 19.2...28.8 V / DC 21.6...28.8 V
	Leistungsverbrauch Betrieb	5 W
	Leistungsverbrauch Ruhestellung	2 W
	Leistungsverbrauch Dimensionierung	9.5 VA
	Anschluss Speisung / Steuerung	Kabel 1 m, 6 x 0.75 mm <sup>2</sup>
	<b>Daten für LONWorks</b>	Zertifiziert
Prozessor		Neuron 3150
Transceiver		FTT-10A
Functional Profile nach LONMARK®		Damper Actuator Object #8110 Open Loop Sensor Object #1 Thermostat Object #8060
LNS-Plug-in für Antrieb / Sensor / Regler		lauffähig mit jedem LNS-basierenden Integrationstool (min. auf LNS 3.x)
Servicetaste und Status-LED		gemäss Guidelines LONMARK®
Leitungen, Kabel		Leitungslängen, Kabelspezifikationen und Topologie des LONWORKS® Netzwerkes gemäss Richtlinien ECHELON®
<b>Funktionsdaten</b>		Stellkraft Motor
	Stellungsrückmeldung U	DC 2...10 V
	Stellungsrückmeldung U Hinweis	max. 0.5 mA
	Stellungsrückmeldung U veränderbar	Startpunkt DC 0.5...8 V Endpunkt DC 2.5...10 V
	Einstellung Notstellposition (POP)	Antriebsspindel 0...100%, einstellbar (POP-Drehknopf)
	Überbrückungszeit (PF) veränderbar	1...10 s
	Gleichlauf	5% absolut
	Handverstellung	Getriebeausrüstung mit Drucktaste
	Nennhub	32 mm
	Stellzeit	150 s / 32 mm
	Stellzeit veränderbar	90...150 s / 32 mm
	Stellzeit Notstellfunktion	35 s / 32 mm
	Adaption Stellbereich	manuell (automatisch bei Erstinbetriebnahme)
	Zwangssteuerung, ansteuerbar via nviManOvrd	MAX (maximale Position) = 100% MIN (minimale Position) = 0% ZS (Zwischenstellung) = 50%
	Schalleistungspegel Motor	60 dB(A)
	Schalleistungspegel Notstellfunktion	60 dB(A)
	Stellungsanzeige	mechanisch, 5...32 mm Hub
	<b>Sicherheit</b>	Schutzklasse IEC/EN
Schutzart IEC/EN		IP54
EMV		CE gemäss 2004/108/EG
Zertifizierung IEC/EN		IEC/EN 60730-1 und IEC/EN 60730-2-14
Wirkungsweise		Typ 1.AA
Bemessungsstossspannung Speisung / Steuerung		0.8 kV
Verschmutzungsgrad der Umgebung		3
Umgebungstemperatur	0...50°C	

## Technische Daten

<b>Sicherheit</b>	Lagertemperatur	-40...80 °C
	Umgebungsfeuchte	95% r.H., nicht kondensierend
	Wartung	wartungsfrei
<b>Gewicht</b>	Gewicht ca.	4.6 kg
<b>Begriffe</b>	Abkürzungen	POP = Power off position / Notstellposition CPO = Controlled power off / Kontrollierte Notstellfunktion PF = Power fail delay time / Überbrückungszeit

## Sicherheitshinweise



- Dieses Gerät ist für die Anwendung in stationären Heizungs-, Lüftungs- und Klimaanlage konzipiert und darf nicht für Anwendungen ausserhalb des spezifizierten Einsatzbereiches, insbesondere nicht in Flugzeugen und jeglichen anderen Fortbewegungsmitteln zu Luft, verwendet werden.
- Die Installation hat durch autorisiertes Fachpersonal zu erfolgen. Hierbei sind die gesetzlichen und behördlichen Vorschriften einzuhalten.
- Der Schalter zur Änderung der Laufrichtung und damit des Schliesspunkts darf nur durch autorisiertes Fachpersonal verstellt werden. Die Laufrichtung ist insbesondere bei Frostschutzschaltungen kritisch.
- Das Gerät darf nur im Herstellerwerk geöffnet werden. Es enthält keine durch den Anwender austauschbare oder reparierbare Teile.
- Kabel dürfen nicht vom Gerät entfernt werden.
- Das Gerät enthält elektrische und elektronische Komponenten und darf nicht als Haushaltsmüll entsorgt werden. Die örtliche und aktuell gültige Gesetzgebung ist zu beachten.

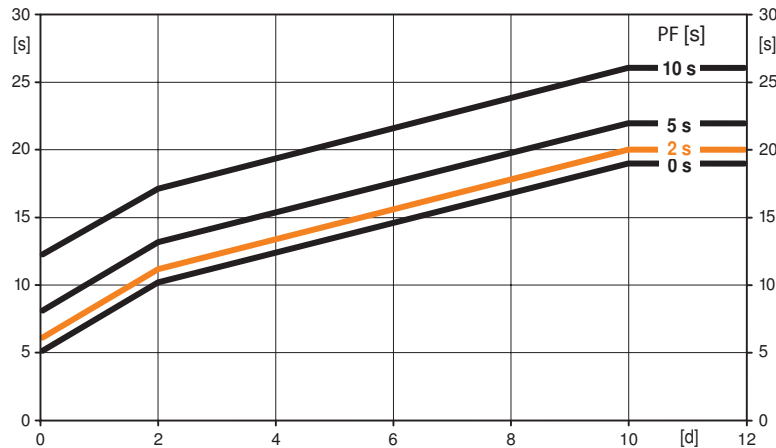
## Produktmerkmale

- Wirkungsweise** Der Antrieb ist mit einer integrierten Schnittstelle für LONWORKS® ausgerüstet. Der Antrieb kann mit dem LON Netzwerk verbunden und direkt via Transceiver FTT-10A angesteuert werden.  
Durch Unterbrechen der Speisespannung wird das Ventil mittels gespeicherter, elektrischer Energie in die gewählte Notstellposition (POP) gefahren.

**Produktmerkmale**

**Vorladezeit (Start up)** Die Kondensator-Antriebe benötigen eine Vorladezeit. In dieser Zeit werden die Kondensatoren auf ein nutzbares Spannungsniveau geladen. Damit ist sichergestellt, dass im Falle eines Spannungsunterbruchs der Antrieb jederzeit aus seiner aktuellen Position in die eingestellte Notstellposition (POP) fahren kann.  
Die Dauer der Vorladezeit hängt massgeblich von folgenden Faktoren ab:  
– Dauer der Spannungsunterbrechung  
– PF delay time (Überbrückungszeit)

Typische Vorladezeit



[d] = Spannungsunterbruch in Tagen  
[s] = Vorladezeit in Sekunden  
PF[s] = Überbrückungszeit  
Berechnungsbeispiel: Bei einem Spannungsunterbruch von 3 Tagen und einer eingestellten Überbrückungszeit (PF) von 5 s, benötigt der Antrieb nach erfolgter Spannungsanlegung eine Vorladezeit von 14 s (siehe Grafik).

PF [s]	[d]				
	0	1	2	7	≥10
0	5	8	10	15	19
2	6	9	11	16	20
5	8	11	13	18	22
10	12	15	17	22	26

**Auslieferungszustand (Kondensatoren)** Der Antrieb ist nach erfolgter Werksauslieferung vollständig entladen, deshalb benötigt der Antrieb für die erste Inbetriebnahme ca. 20 s Vorladezeit, um die Kondensatoren auf das erforderliche Spannungsniveau zu bringen.

**Konverter für Sensoren** Anschlussmöglichkeit für einen Sensor (passiver oder aktiver Sensor oder Schaltkontakt). Auf einfache Weise kann somit das analoge Sensorsignal digitalisiert und an LONWORKS® weitergegeben werden.

**Integrierter Temperaturregler** Das Gerät besitzt einen integrierten Temperaturregler (Thermostat Object LONMARK® #8060). Weitere Regelungsvarianten auf Anfrage.  
Der Temperaturregler kann über das LNS-Plug-In von Belimo eingestellt werden.

**Parametrierbare Antriebe** Die Werkseinstellungen decken die häufigsten Anwendungen ab. Einzelne Parameter können mit den Service-Tools MFT-P oder ZTH EU von Belimo verändert werden.

**Direktmontage** Einfache Direktmontage auf dem Hubventil mittels formschlüssiger Klemmbacken. Der Antrieb ist auf dem Ventilhals um 360° schwenkbar.

**Handverstellung** Handverstellung mit Drucktaste möglich - temporär. Getriebeausrüstung und Entkopplung des Antriebs solange die Taste gedrückt wird.  
Mit einem Innensechskantschlüssel (5 mm), der oben in den Antrieb gesteckt wird, kann der Hub eingestellt werden. Wird der Schlüssel im Uhrzeigersinn gedreht, fährt die Hubspindel aus.

**Hohe Funktionssicherheit** Der Antrieb ist überlastsicher, benötigt keine Endschalter und bleibt am Anschlag automatisch stehen.

**Kombination Ventil/Antrieb** Passende Ventile, deren erlaubte Mediumstemperaturen und Schliessdrücke, sind der Ventildokumentation zu entnehmen.

**Stellungsanzeige** An der Konsole wird der Hub mit Reitern mechanisch angezeigt. Der Hubbereich stellt sich im Betrieb automatisch ein.

**Produktmerkmale**

<b>Grundpositionierung</b>	<p>Einstellung ab Werk: Antriebsspindel eingezogen.                  Bei Auslieferung von Ventil-Antrieb-Kombinationen ist die Laufrichtung dem Schliesspunkt des Ventils entsprechend voreingestellt.                  Beim erstmaligen Einschalten der Speisespannung, d.h. bei der Erstinbetriebnahme, führt der Antrieb eine Adaption aus, dabei passen sich Arbeitsbereich und Stellungsrückmeldung an den mechanischen Stellbereich an.                  Nach diesem Vorgang fährt der Antrieb auf die vom Stellsignal vorgegebene Stellung.</p>
<b>Hubrichtungsschalter</b>	<p>Der Hubrichtungsschalter verändert bei Betätigung die Laufrichtung im ordentlichen Betrieb.                  Der Hubrichtungsschalter hat keinen Einfluss auf die eingestellte Notstellposition (POP).</p>
<b>Adaption und Synchronisation</b>	<p>Eine Adaption kann manuell durch Drücken der Taste "Adaption" oder mit dem PC-Tool ausgelöst werden. Bei der Adaption werden beide mechanischen Endanschläge erfasst (gesamter Stellbereich).                  Automatische Synchronisation nach Drücken der Getriebe-Ausrasttaste ist parametrierbar. Die Synchronisation findet in der Grundposition (0%) statt.                  Nach diesem Vorgang fährt der Antrieb auf die vom Stellsignal vorgegebene Stellung. Eine Reihe von Einstellungen kann mittels PC-Tool angepasst werden (siehe Dokumentation MFT-P)</p>
<b>Drehknopf Notstellposition (POP)</b>	<p>Mit dem Drehknopf «Notstellposition» kann die gewünschte Notstellposition (POP) von 0% bis 100% in 10%-Schritten eingestellt werden.                  Der Drehknopf bezieht sich auf die adaptierte oder programmierte Hubhöhe. Bei einem Spannungsunterbruch fährt der Antrieb, unter Berücksichtigung der eingestellten Überbrückungszeit (PF) ab Werk 2 s, in die gewählte Notstellposition.                  Einstellungen: Für nachträgliche Einstellungen der Notstellposition (POP) mit dem Service-Tool MFT-P von Belimo muss der Drehknopf auf die Position «Tool» gestellt werden. Sobald der Drehknopf wieder in den Bereich 0...100% gestellt ist, hat der manuell eingestellte Wert die Positionierungsautorität.</p>
<b>Überbrückungszeit</b>	<p>Spannungsunterbrüche können bis maximal 10 s überbrückt werden.                  Bei einem Spannungsunterbruch bleibt der Antrieb entsprechend der eingestellten Überbrückungszeit stehen. Falls der Spannungsunterbruch grösser als die eingestellte Überbrückungszeit ist, fährt der Antrieb in die gewählte Notstellposition (POP).                  Die eingestellte Überbrückungszeit ab Werk beträgt 2 s. Diese kann mittels Service-Tool MFT-P von Belimo anlagenseitig verändert werden.                  Einstellungen: Der Drehknopf muss nicht auf Position «Tool» gestellt werden!                  Für nachträgliche Einstellungen der Überbrückungszeit mit dem Service-Tool MFT-P von Belimo müssen lediglich die Werte eingegeben werden.</p>

**Zubehör**

	Beschreibung	Typ
<b>Elektrisches Zubehör</b>	Verbindungskabel 5 m, A+B: RJ12 6/6, Zu ZTH/ ZIP-USB-MP	ZK1-GEN
	Verbindungskabel 5 m, A: RJ11 6/4, B: freie Drahtenden, Zu ZTH/ZIP-USB-MP	ZK2-GEN
	Beschreibung	Typ
<b>Service Tools</b>	Service Tool, für MF/MP/Modbus/LonWorks-Antriebe und VAV-Regler	ZTH EU
	Belimo PC-Tool, Einstell- und Parametriersoftware	MFT-P
	Adapter zu Service-Tool ZTH	MFT-C

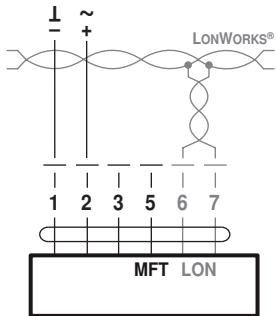
**Elektrische Installation**

	<b>Hinweise</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Anschluss über Sicherheitstransformator.</li> <li>• Hubrichtungsschalter Werkeinstellung: Antriebsspindel eingezogen.</li> </ul>
--	-----------------	---

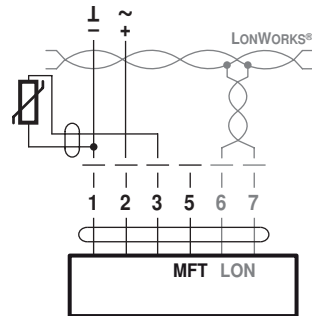
Elektrische Installation

Anschlussschemas

Anschluss ohne Sensor



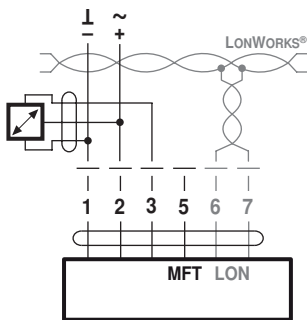
Anschluss mit passivem Sensor, z.B. Pt1000, Ni1000, NTC



Ni1000	-28...+98 °C	850...1600 Ω <sup>2)</sup>
PT1000	-35...+155 °C	850...1600 Ω <sup>2)</sup>
NTC	-10...+160 °C <sup>1)</sup>	200 Ω...60 kΩ <sup>2)</sup>

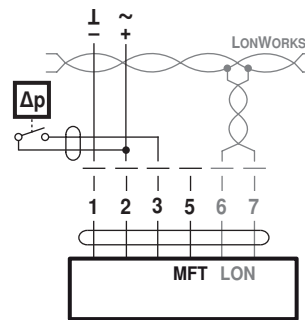
Sensorskalierung:  
Die Sensoren können mit dem Sensor Plug-in skaliert werden (Sensortabelle).  
1) je nach Typ  
2) Auflösung 1 Ohm

Anschluss mit aktivem Sensor, z.B. 0...10 V @ 0...50 °C



Möglicher Eingangsspannungsbereich:  
0...32 V (Auflösung 30 mV)  
Sensorskalierung:  
Die Sensoren können mit dem Sensor Plug-in skaliert werden (Sensortabelle)

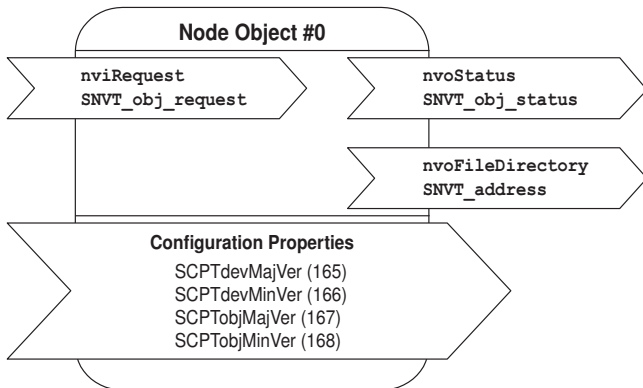
Anschluss mit Schaltkontakt, z.B. Δp-Wächter



Anforderungen Schaltkontakt:  
Der Schaltkontakt muss in der Lage sein, einen Strom von 16 mA @ 24 V sauber zu schalten.

Functional Profile as per LONMARK®

Der LON-fähige Stellantrieb ist von LONMARK® zertifiziert. Die folgenden Antriebsfunktionen werden über das LONWORKS®-Netzwerk als standardisierte Netzwerkvariablen nach LONMARK® zur Verfügung gestellt: Das Node Object #0, das Damper Actuator Object #8110, das Open Loop Sensor Object #1 und das Thermostat Object #8060.



**Node Object #0**

Das Node Object beinhaltet die Funktionen Objektstatus und Objektrequest.

**nviRequest: SNVT\_obj\_request**

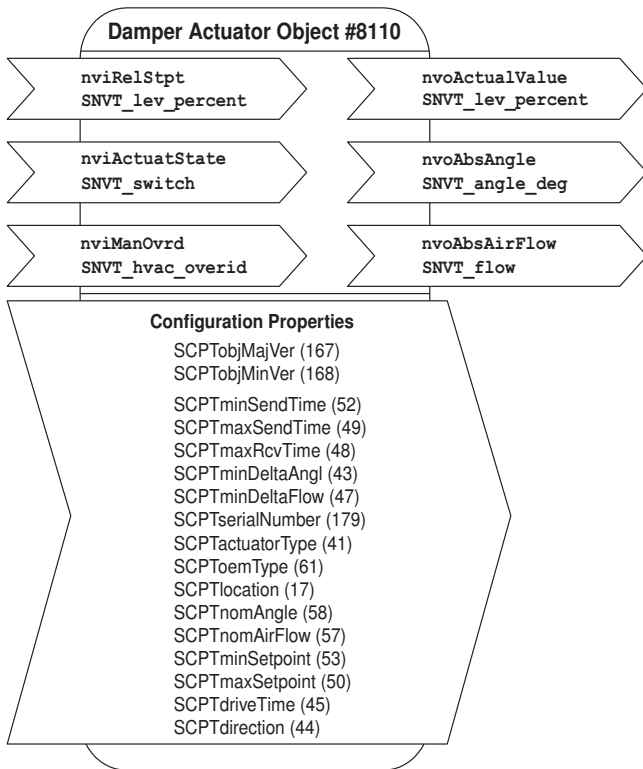
Eingangsvariable, zur Anforderung des Status eines bestimmten Objektes im Knoten.

**nvoStatus: SNVT\_obj\_status**

Ausgangsvariable, die den aktuellen Status eines bestimmten Objektes im Knoten ausgibt.

**nvoFileDirectory: SNVT\_address**

Ausgangsvariable, die auf Informationen im Adressbereich des Neuronchips zeigt.



**Damper Actuator Object #8110**

Mit dem Antriebsobjekt werden die Funktionen des Antriebs auf Seite des LONWORKS®-Netzwerks abgebildet.

**nviRelStpt: SNVT\_lev\_percent**

Über diese Eingangsvariable wird dem Stellantrieb die Sollposition in % (0...100% = Min...Max) vorgegeben. Normalerweise wird diese Variable an die Ausgangsvariable eines HLK-Reglers gebunden.

**nviActuateState: SNVT\_switch**

Über diese Eingangsvariable wird dem Antrieb eine vorgewählte Position gegeben. Hinweis über Priorität: Diejenige Variable, nviActuatorState oder nviRelStpt, die zuletzt aktiv war, hat Priorität.

**nviManOvrd: SNVT\_hvac\_overid**

siehe Tabelle «Zwangssteuerung über SNVT nviManOvrd»

**nvoActualValue: SNVT\_lev\_percent**

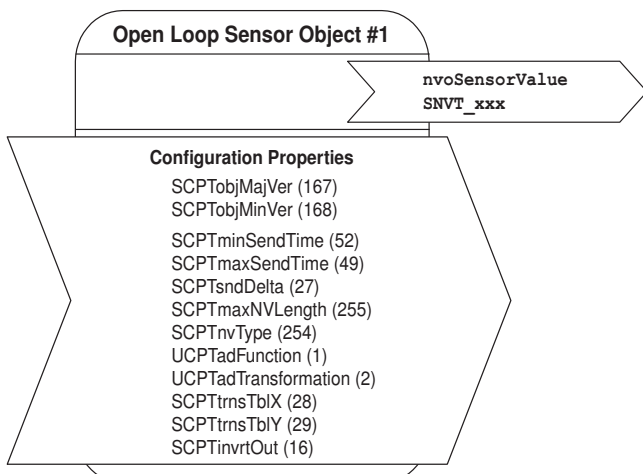
Diese Ausgangsvariable zeigt die aktuelle Ist-Position des Antriebs und kann verwendet werden, um Regelkreise rückzuführen oder um Positionen anzuzeigen.

**nvoAbsAngle: SNVT\_angle\_deg**

Diese Ausgangsvariable zeigt den aktuellen Drehwinkel / Hub des Antriebes und kann für die Positionsanzeige oder zu Servicezwecken verwendet werden.

**nvoAbsAirFlow: SNVT\_flow**

Diese Ausgangsvariable ist bei diesem Antrieb inaktiv und zeigt einen konstanten Wert von 65535 (Diese Variable ist nur aktiv im Zusammenhang mit LON-fähigen VAV-Reglern).



**Open Loop Sensor Object #1**

Am Antrieb kann ein Sensor angeschlossen werden.

Es kann ein passiver Widerstandssensor (z.B. Ni1000), ein aktiver Sensor (Ausgang 0...32 V) oder ein Schalter (Ein/Aus) angeschlossen werden. Mit dem Open Loop Sensor Object werden die gemessenen Sensorwerte an das LONWORKS®-Netzwerk übergeben.

**nvoSensorValue: SNVT\_...**

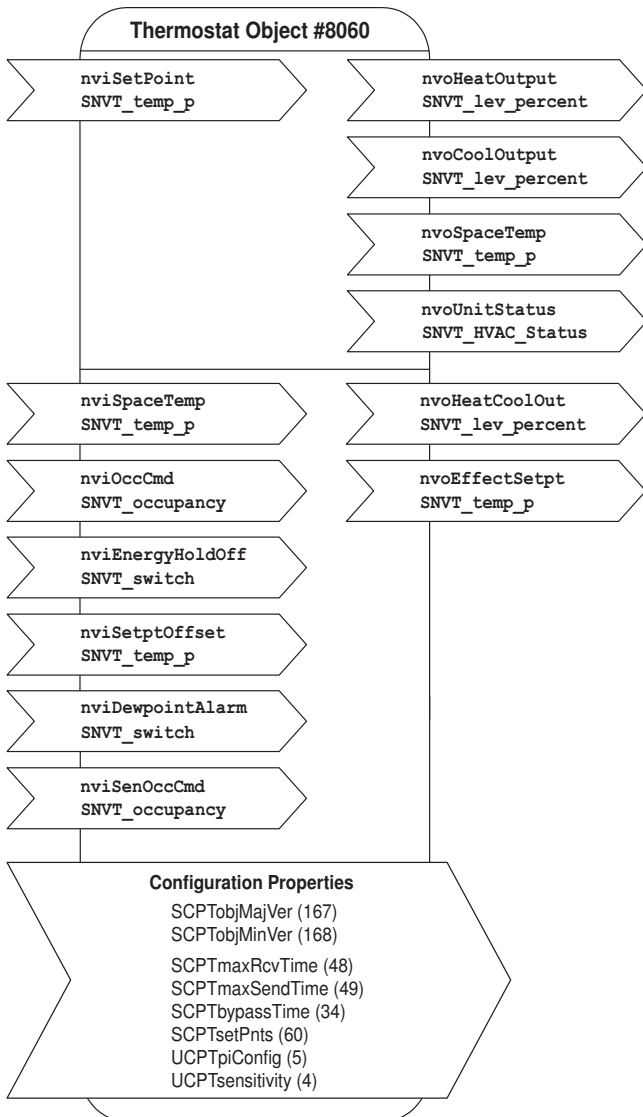
Diese Ausgangsvariable zeigt den aktuellen Sensorwert. Entsprechend dem angeschlossenen Sensor kann die Ausgangsvariable über das Sensor-Plug-in konfiguriert und anlagenspezifisch angepasst werden.

**Der SNVT\_.. ist konfigurierbar als:**

SNVT_temp_p	SNVT_lev_percent	SNVT_lux
SNVT_temp	SNVT_abs_humid	SNVT_press_p
SNVT_switch	SNVT_enthalpy	SNVT_smo_obscur
SNVT_flow	SNVT_ppm	SNVT_power
SNVT_flow_p	SNVT_rpm	SNVT_elec_kwh

Functional Profile as per LONMARK®

Mit dem Thermostat Object LONMARK® #8060 lassen sich Einzelraumregulierungen realisieren. Für die Konfiguration der Reglerparameter steht ein LNS-Plug-in zur Verfügung.



Thermostat Object #8060

- nviSetPoint: SNVT\_temp\_p**  
Sollwertvorgabe für Regler vom übergeordneten System oder Raumbediengerät. Falls diese Variable nicht gebunden ist, gelten die lokalen Sollwerte des Regler-Objekts (einstellbar via Plug-in). Die Sollwertvorgabe vom übergeordneten System beeinflusst die Einstellung des Reglers folgendermassen:  
*Beispiel: Comfort-Sollwert Heizen = 21 °C und Comfort-Sollwert Kühlen = 23 °C. Die Mitte zwischen Heizen/Kühlen ist demnach 22 °C. Wenn nun der externe Sollwert (nviSetPoint) 23 °C beträgt, verschiebt sich der Heizsollwert auf 22 °C und der Kühlsollwert auf 24 °C. Die Sollwerte für Pre-Comfort Heizen/Kühlen verschieben sich ebenfalls entsprechend.*
- nviSpaceTemp: SNVT\_temp\_p**  
Raumtemperatur von externem Raumsensor. Diese Variable muss zwingend gebunden werden, typischerweise mit der Variable des Sensor-Objekts.
- nviOccCmd: SNVT\_occupancy**  
Präsenzvorgabe von Zentrale (Funktion siehe Tabelle «Funktionen Eingänge Occupancy» nächste Seite).
- nviEnergyHoldOff: SNVT\_switch**  
Bei aktivem EnergyHoldOff wird der Regler auf die Sollwerte des Gebäudeschutzes (Building-Protection) gesetzt.
- nviSetptOffset: SNVT\_temp\_p**  
Schiebung von Raumbediengerät. Falls der nviSetPoint gebunden ist, hat dieser Eingang Einfluss auf den Variablenwert von nviSetPoint d.h. korrigiert diesen. Ansonsten werden die Comfort- und Pre-Comfordsollwerte Heizen bzw. Kühlen direkt um die Schiebung angepasst (vergleiche Beispiel bei nviSetPoint).
- nviDewpointAlarm: SNVT\_switch**  
Bei aktivem DewpointAlarm wird der Regler auf die Sollwerte des Gebäudeschutzes (Building-Protection) gesetzt. Die Kühlsequenz wird deaktiviert.
- nviSenOccCmd: SNVT\_occupancy**  
Präsenzvorgabe von lokalem Präsenzmelder (Funktion siehe Tabelle «Funktionen Eingänge Occupancy» nächste Seite).
- nvoHeatOutput: SNVT\_lev\_percent**  
Stellsignal Heizen.
- nvoCoolOutput: SNVT\_lev\_percent**  
Stellsignal Kühlen.
- nvoSpaceTemp: SNVT\_temp\_p**  
Zeigt die Raumtemperatur des nviSpaceTemp an. Falls nviSpaceTemp nicht gebunden ist, zeigt die Variable den Wert 0x7FFF.
- nvoUnitStatus: SNVT\_HVAC\_Status**  
Zeigt den Betriebsmodus des Reglers (gemäss Functional Profile #8060).
- nvoHeatCoolOut: SNVT\_lev\_percent**  
Bildet die Heiz- und Kühlsequenz zur Ansteuerung des 6-Weg-Regelkugelhahnen ab (siehe Abbildung nächste Seite). Dieser Ausgang läuft parallel zum nvoCoolOutput bzw. nvoHeatOutput.  
Kühlen = 33 ... 0%  
Ventil geschlossen 33 ... 66%  
Heizen = 66 ... 100%
- nvoEffectSetpt: SNVT\_temp\_p**  
Zeigt den tatsächlichen Sollwert des Reglers.

**Hinweis**

Nach Schreibzugriffen auf Netzwerkvariablen oder nach dem Löschen von Bindings ist ein Neustart erforderlich, damit die Variablen neu initialisiert werden.

Functional Profile as per LONMARK®

Funktionen Eingänge Occupancy

**Hinweis**

Die Funktion nviOccCmd besitzt die höhere Priorität als die Funktion nviSenOccCmd.

Präsenzvorgabe von Zentrale nviOccCmd	Präsenzmelder nviSenOccCmd	Betriebszustand Raum	Komfortverlängerung
OC_OCCUPIED	OC_OCCUPIED	Comfort	
	OC_UNOCCUPIED	Comfort	
	OC_NUL (default)	Comfort	
OC_STANDBY	OC_OCCUPIED	Bypass	Präsenzzeit wird um die Bypass Time (Komfortzeit) verlängert (ist im Plug-in einstellbar)
	OC_UNOCCUPIED	Pre-Comfort	
	OC_NUL (default)	Pre-Comfort	
OC_UNOCCUPIED	OC_OCCUPIED	Building Protection	
	OC_UNOCCUPIED	Building Protection	
	OC_NUL (default)	Building Protection	
OC_NUL (default)	OC_OCCUPIED	Comfort	
	OC_UNOCCUPIED	Pre-Comfort	
	OC_NUL (default)	Comfort	

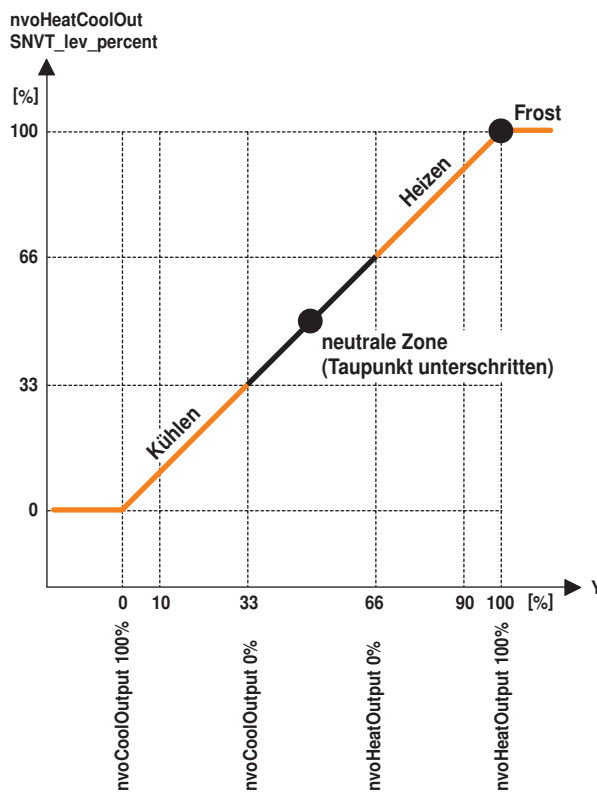
Funktion nvoHeatCoolOut

**Typische Anwendung**

Heizen / Kühlen mit Belimo 6-Weg-Regelkugelhahn.

**Hinweis Kühldeckenapplikation**

Bei aktivem Taupunkt-Alarm (nviDewPointAlarm) wird der Regler auf die Sollwerte des Gebäudeschutzes gesetzt. Die Kühlsequenz wird deaktiviert.



Zwangssteuerung über SNVT nviManOvrd

**Hinweis**

Die Grundeinstellung ist «HVO\_OFF». Dieser Wert wird beim Power-up übernommen.

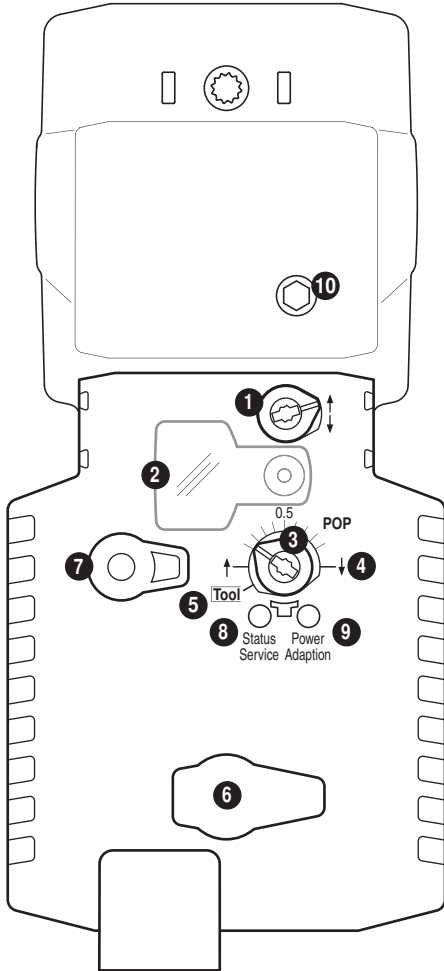
State	Value	Stellantrieb
HVO_OFF	—	Zwangssteuerung inaktiv
HVO_POSITION	percent	Position in % (MIN...MAX)
HVO_FLOW_VALUE	flow	—
HVO_FLOW_PERCENT	percent	—
HVO_OPEN	—	Voll geöffnet
HVO_CLOSE	—	Voll geschlossen
HVO_MINIMUM	—	Minimale Position
HVO_MAXIMUM	—	Maximale Position

**Hinweis**

Detaillierte Informationen zu den Functional Profiles sind auf der Webseite von LONMARK® zu finden ([www.lonmark.org](http://www.lonmark.org)).



Anzeige- und Bedienelemente

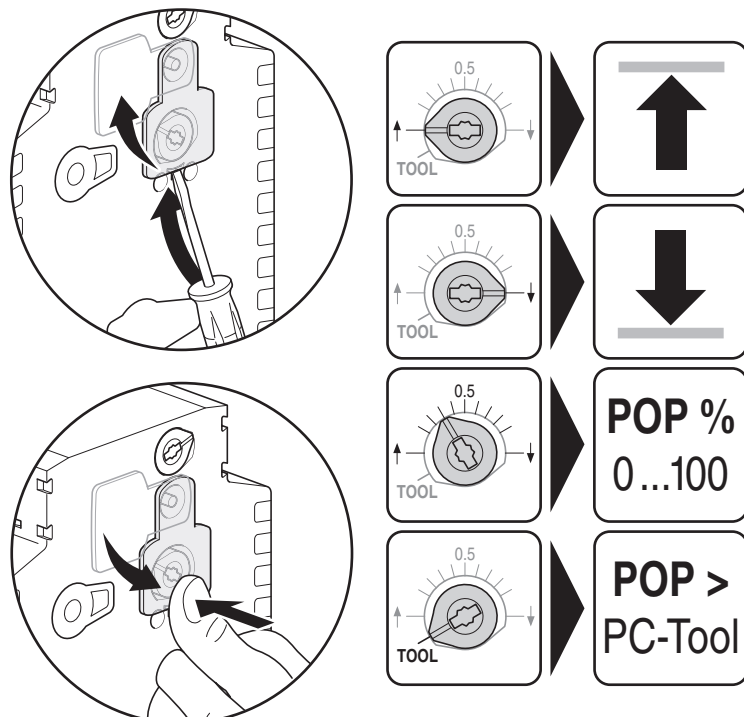


- 1 Hubrichtungsschalter**  
Umschalten: Hubrichtung ändert
- 2 Abdeckung POP-Knopf**
- 3 POP-Knopf**
- 4 Skala für manuelle Einstellung**
- 5 Position für Einstellung mit Tool**
- 6 Servicestecker**  
Für den Anschluss der Parametrier- und Service-Tools
- 7 Taste Getriebeausrüstung**  
Taste drücken: Getriebe ausgerastet, Motor stoppt, Handverstellung möglich  
Taste loslassen: Getriebe eingerastet, Normalbetrieb

LED-Anzeigen		Bedeutung / Funktion
8 gelb	9 grün	
Aus	Ein	Der Antrieb ist betriebsbereit im LONWORKS® eingebunden
Aus	Blinkend	POP-Funktion aktiv
Ein	Aus	Vorladezeit SuperCap, Störung SuperCap oder Verdrahtungsfehler Speisung
Aus	Aus	nicht in Betrieb
Ein	Ein	Es ist keine Applikationssoftware im Antrieb geladen
Blinkend	Ein	Der Antrieb ist betriebsbereit, aber nicht im LONWORKS® (unconfigured)

- 8 Servicetaste für die Inbetriebnahme bei LONWORKS® (LED gelb)**  
Taste drücken: Service Pin Message wird auf LONWORKS® gesendet
- 9 Drucktaste (LED grün)**  
Taste drücken: Auslösen der Hubadaption, nachher Normalbetrieb
- 10 Handverstellung**  
Uhrzeigersinn: Antriebsspindel fährt aus  
Gegenuhrzeigersinn: Antriebsspindel fährt ein

Einstellung der Notstellposition (POP)



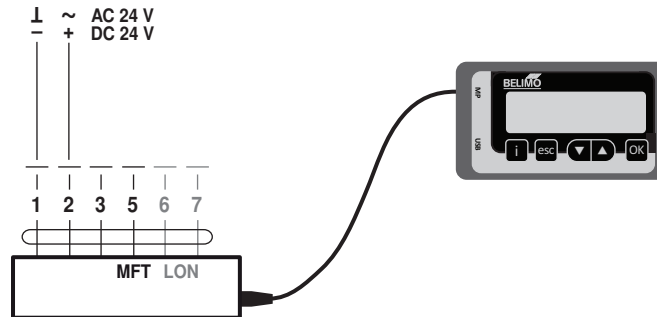
Service



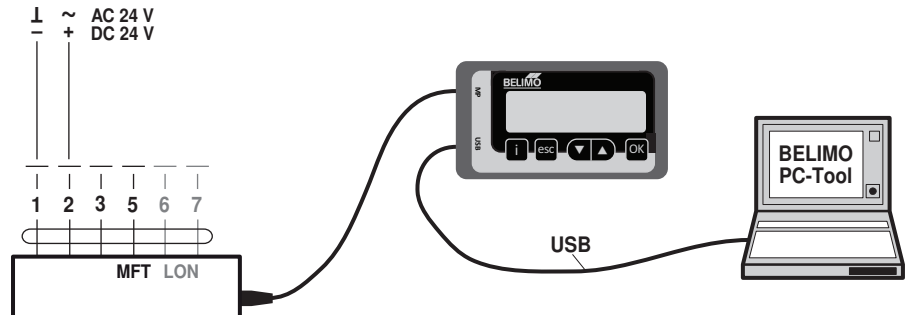
Hinweise

- Der Antrieb lässt sich mit PC-Tool und ZTH EU via Servicebuchse parametrieren.

Anschluss ZTH EU

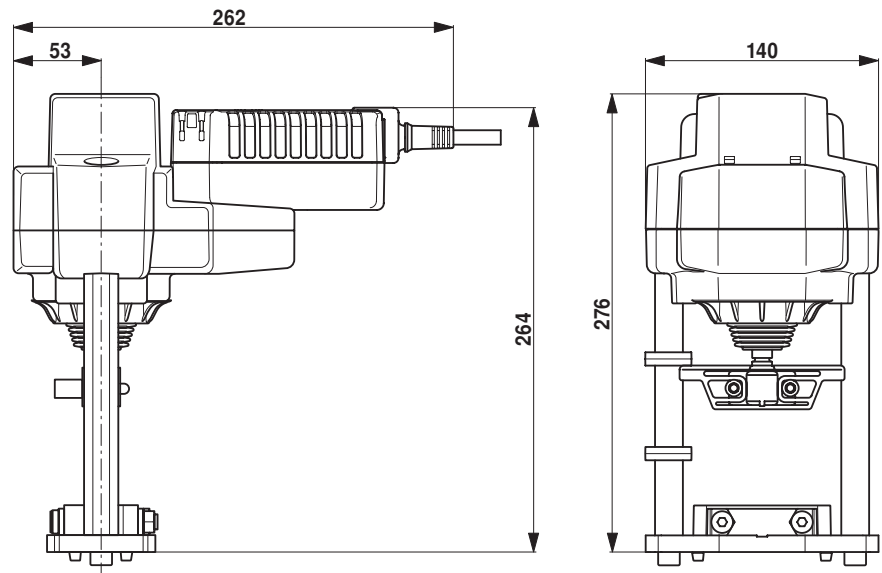


Anschluss PC-Tool



Abmessungen [mm]

Massbilder



Weiterführende Dokumentationen

- Applikationen mit integriertem Temp. Regler
- LON-Antriebe mit CO<sub>2</sub>-Regelung
- Beschreibung Actuator Plug-in
- Beschreibung Sensor Plug-in
- Beschreibung Controller Plug-in
- Tool-Anschlüsse
- LonWorks®: Glossar