



Kommunikationsfähiger Klappenantrieb für das Verstellen von Klappen in der technischen Gebäudeausrüstung

- Klappengrösse bis ca. 2 m²
- Nenndrehmoment 10 Nm
- Nennspannung AC/DC 24 V
- Kommunikation via LON (FTT-10A)
- Konvertierung von Sensorsignalen
- integrierter Temperaturregler





| Technische Daten | | |
|--------------------|---|--|
| Elektrische Daten | Nennspannung | AC/DC 24 V |
| | Nennspannung Frequenz | 50/60 Hz |
| | Funktionsbereich | AC 19.228.8 V / DC 21.628.8 V |
| | Leistungsverbrauch Betrieb | 3.5 W |
| | Leistungsverbrauch Ruhestellung | 1.4 W |
| | Leistungsverbrauch Dimensionierung | 6 VA |
| | Anschluss Speisung / Steuerung | Kabel 1 m, 6 x 0.75 mm ² |
| Daten für LONWorks | Zertifiziert | nach LONMARK® 3.3 |
| | Prozessor | Neuron 3150 |
| | Transceiver | FTT-10A |
| | Functional Profile nach LONMARK® | Damper Actuator Object #8110 |
| | | Open Loop Sensor Object #1 |
| | | Thermostat Object #8060 |
| | LNS-Plug-in für Antrieb / Sensor / Regler | lauffähig mit jedem LNS-basierenden |
| | | Integrationstool (min. auf LNS 3.x) |
| | Servicetaste und Status-LED | gemäss Guidelines LONMARK® |
| | Leitungen, Kabel | Leitungslängen, Kabelspezifikationen und |
| | | Topologie des LONWORKS® Netzwerkes |
| | | gemäss Richtlinien ECHELON® |
| Funktionsdaten | Drehmoment Motor | min. 10 Nm |
| | Drehmoment veränderbar | 25%, 50%, 75% reduziert |
| | Stellungsrückmeldung U | DC 210 V |
| | Stellungsrückmeldung U Hinweis | max. 0.5 mA |
| | Stellungsrückmeldung U veränderbar | Startpunkt DC 0.58 V |
| | | Endpunkt DC 2.510 V |
| | Gleichlauf | ±5% |
| | Laufrichtung Motor | wählbar mit Schalter 0 / 1 |
| | Laufrichtung Hinweis | Y = 0 V: bei Schalterstellung 0 (linksdrehend) / 1 (rechtsdrehend) |
| | Laufrichtung veränderbar | elektronisch reversierbar |
| | Handverstellung | Getriebeausrastung mit Drucktaste, arretierbar |
| | Drehwinkel | max. 95° |
| | Drehwinkel Hinweis | beidseitig begrenzbar durch verstellbare mechanische Anschläge |
| | Laufzeit Motor | 150 s / 90° |
| | Laufzeit Motor veränderbar | 43173 s |
| | Adaption Stellbereich | manuell (automatisch bei Erstinbetriebnahme) |
| | Adaption Stellbereich veränderbar | keine Aktion |
| | | Adaption beim Einschalten |
| | | Adaption nach Drücken der Geriebeausrasttaste |
| | Zwangssteuerung, ansteuerbar via | MAX (maximale Position) = 100% |
| | nviManOvrd | MIN (minimale Position) = 0% ZS (Zwischenstellung) = 50% |
| | Schallleistungspegel Motor | 35 dB(A) |
| | Achsmitnahme | Universalklemmbock 826.7 mm |
| | Stellungsanzeige | mechanisch, aufsteckbar |
| Sicherheit | Schutzklasse IEC/EN | III Schutzkleinspannung |
| | Schutzklasse UL | UL Class 2 Supply |
| | Schutzart IEC/EN | IP54 |
| | | |



Technische Daten Sicherheit Schutzart NEMA/UL NEMA 2, UL Enclosure Type 2 **EMV** CE gemäss 2004/108/EG Zertifizierung IEC/EN IEC/EN 60730-1 und IEC/EN 60730-2-14 Zertifizierung UL cULus gemäss UL 60730-1A, UL 60730-2-14 und CAN/CSA E60730-1:02 Wirkungsweise Typ 1 Bemessungsstossspannung Speisung / 0.8 kV Steuerung Verschmutzungsgrad der Umgebung 3 -30...50°C Umgebungstemperatur Lagertemperatur -40...80°C Umgebungsfeuchte 95% r.H., nicht kondensierend wartungsfrei Wartung

Sicherheitshinweise



Gewicht

Gewicht ca.

 Das Gerät darf nicht für Anwendungen ausserhalb des spezifizierten Einsatzbereiches, insbesondere nicht in Flugzeugen und jeglichen anderen Fortbewegungsmitteln zu Luft, verwendet werden.

0.87 kg

- Aussenanwendung: nur möglich, wenn kein (Meer)wasser, Schnee, Eis, Sonnenbestrahlung und aggressive Gase direkt auf den Antrieb einwirken und gewährleistet ist, dass sich die Umgebungsbedingungen jederzeit innerhalb der Grenzwerte gemäss Datenblatt bewegen.
- Die Installation hat durch autorisiertes Fachpersonal zu erfolgen. Hierbei sind die gesetzlichen und behördlichen Vorschriften einzuhalten.
- Das Gerät darf nur im Herstellerwerk geöffnet werden. Es enthält keine durch den Anwender austauschbare oder reparierbare Teile.
- · Kabel dürfen nicht vom Gerät entfernt werden.
- Bei der Bestimmung des Drehmomentbedarfs müssen die Angaben der Klappenhersteller (Querschnitt, Bauart, Einbauort) sowie die lufttechnischen Bedingungen beachtet werden.
- Das Gerät enthält elektrische und elektronische Komponenten und darf nicht als Haushaltsmüll entsorgt werden. Die örtliche und aktuell gültige Gesetzgebung ist zu beachten.

| _ | | | | | | |
|----|----|----|----|-----|-----|----|
| Pr | റർ | Пk | tm | erk | cma | lρ |

| Wirkungsweise | Der Antrieb ist mit einer integrierter | n Schnittstelle für LONWORKS® ausgerüstet. Via |
|---------------|--|--|
|---------------|--|--|

Transceiver FTT-10A kann der Antrieb direkt mit dem LON Netzwerk verbunden und

angesteuert werden.

Konverter für Sensoren Anschlussmöglichkeit für einen Sensor (passiver oder aktiver Sensor oder

Schaltkontakt). Auf einfache Weise kann somit das analoge Sensorsignal digitalisiert

und an LONWORKS® weitergegeben werden.

Integrierter Temperaturregler Das Gerät besitzt einen integrierten Temperaturregler (Thermostat Object

LONMARK® #8060). Weitere Regelungsvarianten auf Anfrage.

Der Temperaturregler kann über das Belimo LNS-Plug-In eingestellt werden.

Parametrierbare Antriebe Die Werkseinstellungen decken die häufigsten Anwendungen ab. Einzelne Parameter

können mit dem BELIMO-Service-Tool MFT-P oder dem Service-Tool ZTH EU

verändert werden.

Direktmontage Einfache Direktmontage auf Klappenachse mit Universalklemmbock, Sicherung gegen

Verdrehen mit beigepackter Verdrehsicherung.

Handverstellung Handverstellung mit Drucktaste möglich (Getriebeausrastung solange die Taste

gedrückt wird bzw. arretiert bleibt).

Hohe Funktionssicherheit Der Antrieb ist überlastsicher, benötigt keine Endschalter und bleibt am Anschlag

automatisch stehen.

Einstellbarer Drehwinkel Einstellbarer Drehwinkel mit mechanischen Anschlägen.

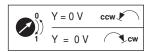


Produktmerkmale

Grundpositionierung

Beim erstmaligen Einschalten der Speisespannung, d.h. bei der Erstinbetriebnahme, führt der Antrieb eine Adaption aus, dabei passen sich Arbeitsbereich und Stellungsrückmeldung an den mechanischen Stellbereich an.

Nach diesem Vorgang fährt der Antrieb auf die vom Stellsignal vorgegebene Stellung.



Adaption und Synchronisation

Eine Adaption kann manuell durch Drücken der Taste "Adaption" oder mit dem PC-Tool ausgelöst werden. Bei der Adaption werden beide mechanischen Endanschläge erfasst (gesamter Stellbereich).

Automatische Synchronisation nach Drücken der Getriebe-Ausrasttaste ist parametriert. Die Synchronisation findet in der Grundposition (0%) statt. Nach diesem Vorgang fährt der Antrieb auf die vom Stellsignal vorgegebene Stellung. Eine Reihe von Einstellungen kann mittels PC-Tool angepasst werden (siehe Dokumentation MFT-P)

Zubehör

| | Beschreibung | Тур |
|----------------------|---|-------------|
| Elektrisches Zubehör | Hilfsschalter, aufsteckbar, 1 x EPU | S1A |
| | Hilfsschalter, aufsteckbar, 2 x EPU | S2A |
| | Hilfsschalter, aufsteckbar, 1 x EPU, grau | S2A GR |
| | Rückführpotentiometer 140 Ohm, aufsteckbar | P140A |
| | Rückführpotentiometer 140 Ohm, aufsteckbar, grau | P140A GR |
| | Rückführpotentiometer 200 Ohm, aufsteckbar | P200A |
| | Rückführpotentiometer 500 Ohm, aufsteckbar | P500A |
| | Rückführpotentiometer 500 Ohm, aufsteckbar, grau | P500A GR |
| | Rückführpotentiometer 1 kOhm, aufsteckbar | P1000A |
| | Rückführpotentiometer 2.8 kOhm, aufsteckbar | P2800A |
| | Rückführpotentiometer 2.8 kOhm, aufsteckbar, grau | P2800A GR |
| | Rückführpotentiometer 1 kOhm, aufsteckbar, grau | P1000A GR |
| | Rückführpotentiometer 5 kOhm, aufsteckbar | P5000A |
| | Rückführpotentiometer 5 kOhm, aufsteckbar, grau | P5000A GR |
| | Rückführpotentiometer 10 kOhm, aufsteckbar | P10000A |
| | Rückführpotentiometer 10 kOhm, aufsteckbar, grau | P10000A GR |
| | Verbindungskabel 5 m, A+B: RJ12 6/6, Zu ZTH/ ZIP-USB-MP | ZK1-GEN |
| | Verbindungskabel 5 m, A: RJ11 6/4, B: freie Drahtenden, Zu ZTH/ZIP-USB-MP | ZK2-GEN |
| | Beschreibung | Тур |
| Mechanisches Zubehör | Antriebshebel, für Standardklemmbock (kehrbar) K-SA | AH-20 |
| | Antriebshebel, für einseitigen Klemmbock K-ENSA | AH-25 |
| | Achsverlängerung 250 mm, für Klappenachsen Ø 825 mm | AV8-25 |
| | Klemmbock, einseitig für NMA | K-ENMA |
| | Klemmbock, einseitig für NMA, SMA | K-ENSA |
| | Kugelgelenk gerade, mit M8, passend zu Klappenhebeln KH8 | KG10A |
| | Kugelgelenk abgewinkelt, mit M8, passend zu Klappenhebeln KH8 | KG8 |
| | Klappenhebel, für Klappenachsen | KH8 |
| | Klemmbock, kehrbar für NMA und LMQ | K-NA |
| | Drehwinkelbegrenzer, für K-NA | 20334-00001 |
| | Verdrehsicherung 180 mm | Z-ARS180 |
| | Formschlusseinsatz 8x8 mm, für NMA | ZF8-NMA |
| | Formschlusseinsatz 10x10 mm, für NMA / SMA | ZF10-NSA |
| | Formschlusseinsatz 12x12 mm, für NMA / SMA | ZF12-NSA |
| | Formschlusseinsatz 15x15 mm | ZF15-NSA |
| | Formschlusseinsatz 16x16 mm, für NMA / SMA | ZF16-NSA |
| | | |

Montageset für Gestängebetätigung NM..A

ZG-NMA



Zubehör

| | Beschreibung | Тур |
|---------------|---|--------|
| | Bodenplattenverlängerung für NMA auf NM | Z-NMA |
| | Stellungsanzeiger für LMA, NMA, SMA, GMA | Z-PI |
| | Beschreibung | Тур |
| Service Tools | Service Tool, für MF/MP/Modbus/LonWorks-Antriebe und VAV-Regler | ZTH EU |
| | Belimo PC-Tool, Einstell- und Parametriersoftware | MFT-P |
| | Adapter zu Service-Tool ZTH | MFT-C |

Elektrische Installation



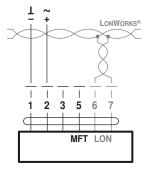
Hinweise

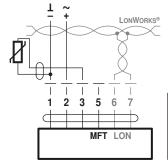
· Anschluss über Sicherheitstransformator.

Anschlussschemas

Anschluss ohne Sensor

Anschluss mit passivem Sensor, z.B. Pt1000, Ni1000, NTC





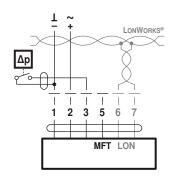
| Ni1000 | –28+98°C | 8501600 Ω ²⁾ |
|--------|-------------------------|--------------------------|
| PT1000 | −35+155°C | 8501600 Ω ²⁾ |
| NTC | -10+160°C ¹⁾ | 200 Ω60 kΩ ²⁾ |

Sensorskalierung:
Die Sensoren können mit dem
Sensor Plug-in skaliert werden
(Sensortabelle).
1) je nach Typ

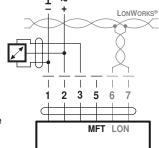
2) Auflösung 1 Ohm

Anschluss mit Schaltkontakt, z.B. Δp-Wächter

Anschluss mit aktivem Sensor, z.B. 0...10 V @ 0...50°C



Anforderungen Schaltkontakt: Der Schaltkontakt muss in der Lage sein, einen Strom von 16 mA @ 24 V sauber zu schalten.

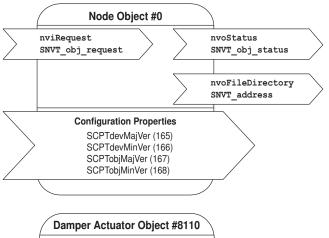


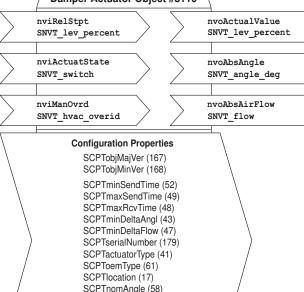
Möglicher Eingangsspannungsbereich: 0...32 V (Auflösung 30 mV) Sensorskalierung: Die Sensoren können mit dem Sensor Plug-in skaliert werden (Sensortabelle)



Functional Profile as per LONMARK®

Der LON-fähige Stellantrieb ist von LONMARK® zertifiziert. Die folgenden Antriebsfunktionen werden über das LONWORKS®-Netzwerk als standardisierte Netzwerkvariablen nach LONMARK® zur Verfügung gestellt: Das Node Object #0, das Damper Actuator Object #8110, das Open Loop Sensor Object #1 und das Thermostat Object #8060.



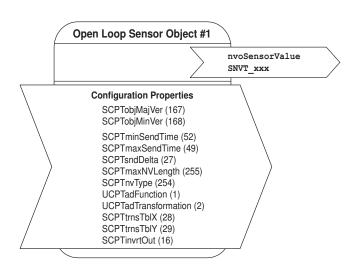


SCPTnomAirFlow (57) SCPTminSetpoint (53)

SCPTmaxSetpoint (50)

SCPTdriveTime (45)

SCPTdirection (44)



Node Object #0

Das Node Object beinhaltet die Funktionen Objektstatus und Objektrequest.

nviRequest: SNVT obj request

Eingangsvariable, zur Anforderung des Status eines bestimmten Objektes im Knoten.

nvoStatus: SNVT obj status

Ausgangsvariable, die den aktuellen Status eines bestimmten Objektes im Knoten ausgibt.

nvoFileDirectory: SNVT address

Ausgangsvariable, die auf Informationen im Adressbereich des Neuronchips zeigt.

Damper Actuator Object #8110

Mit dem Antriebsobjekt werden die Funktionen des Antriebs auf Seite des LONWORKS®-Netzwerks abgebildet.

nviRelStpt: SNVT_lev_percent

Über diese Eingangsvariable wird dem Stellantrieb die Sollposition in % (0...100% = Min...Max) vorgegeben. Normalerweise wird diese Variable an die Ausgangsvariable eines HLK-Reglers gebunden.

nviActuateState: SNVT_switch

Über diese Eingangsvariable wird dem Antrieb eine vorgewählte Position gegeben. Hinweis über Priorität: Diejenige Variable, nviActuatorState oder nviRelStpt, die zuletzt aktiv war, hat Priorität.

nviManOvrd: SNVT_hvac_overid

siehe Tabelle «Zwangssteuerung über SNVT nviManOvrd»

nvoActualValue: SNVT_lev_percent

Diese Ausgangsvariable zeigt die aktuelle Ist-Position des Antriebs und kann verwendet werden, um Regelkreise rückzuführen oder um Positionen anzuzeigen.

nvoAbsAngle: SNVT_angle_deg

Diese Ausgangsvariable zeigt den aktuellen Drehwinkel / Hub des Antriebes und kann für die Positionsanzeige oder zu Servicezwecken verwendet werden.

nvoAbsAirFlow: SNVT flow

Diese Ausgangsvariable ist bei diesem Antrieb inaktiv und zeigt einen konstanten Wert von 65535 (Diese Variable ist nur aktiv im Zusammenhang mit LON-fähigen VAV-Reglern).

Open Loop Sensor Object #1

Am Antrieb kann ein Sensor angeschlossen werden.

Es kann ein passiver Widerstandssensor (z.B. Ni1000), ein aktiver Sensor (Ausgang 0...32 V) oder ein Schalter (Ein/Aus) angeschlossen werden. Mit dem Open Loop Sensor Object werden die gemessenen Sensorwerte an das LONWORKS®-Netzwerk übergeben.

nvoSensorValue: SNVT_xxx

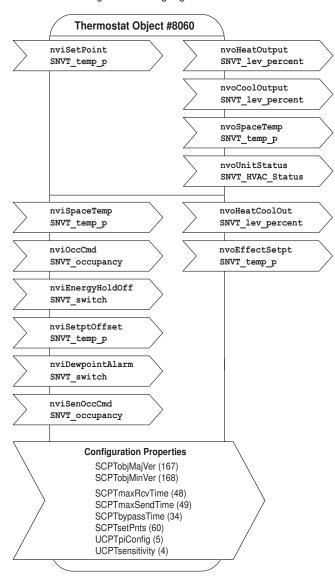
Diese Ausgangsvariable zeigt den aktuellen Sensorwert. Entsprechend dem angeschlossenen Sensor kann die Ausgangsvariable über das Sensor-Plug-in konfiguriert und anlagenspezifisch angepasst werden.

| Der SNVT ist konfigurierbar als: | | | |
|----------------------------------|------------------|-----------------|--|
| SNVT_temp_p | SNVT_lev_percent | SNVT_lux | |
| SNVT_temp | SNVT_abs_humid | SNVT_press_p | |
| SNVT_switch | SNVT_enthalpy | SNVT_smo_obscur | |
| SNVT_flow | SNVT_ppm | SNVT_power | |
| SNVT_flow_p | SNVT rpm | SNVT elec kwh | |



Functional Profile as per LONMARK®

Mit dem Thermostat Object LONMARK® #8060 lassen sich Einzelraumregulierungen realisieren. Für die Konfiguration der Reglerparameter steht ein LNS-Plug-in zur Verfügung.



Thermostat Object #8060

nviSetPoint: SNVT temp p

Sollwertvorgabe für Regler vom übergeordneten System oder Raumbediengerät. Falls diese Variable nicht gebunden ist, gelten die lokalen Sollwerte des Regler-Objekts (einstellbar via Plug-in). Die Sollwertvorgabe vom übergeordneten System beeinflusst die Einstellung des Reglers folgendermassen:

Beispiel: Comfort-Sollwert Heizen = 21 °C und Comfort-Sollwert Kühlen = 23 °C. Die Mitte zwischen Heizen/Kühlen ist demnach 22 °C. Wenn nun der externe Sollwert (nviSetPoint) 23 °C beträgt, verschiebt sich der Heizsollwert auf 22 °C und der Kühlsollwert auf 24 °C. Die Sollwerte für Pre-Comfort Heizen/Kühlen verschieben sich ebenfalls entsprechend.

nviSpaceTemp: SNVT temp p

Raumtemperatur von externem Raumsensor. Diese Variable muss zwingend gebunden werden, typischerweise mit der Variable des Sensor-Objekts.

nviOccCmd: SNVT occupancy

Präsenzvorgabe von Zentrale (Funktion siehe Tabelle «Funktionen Eingänge Occupancy» nächste Seite).

nviEnergyHoldOff: SNVT switch

Bei aktivem EnergyHoldOff wird der Regler auf die Sollwerte des Gebäudeschutzes (Building-Protection) gesetzt.

nviSetPtOffset: SNVT temp p

Schiebung von Raumbediengerät. Falls der nviSetPoint gebunden ist, hat dieser Eingang Einfluss auf den Variablenwert von nviSetPoint d.h. korrigiert diesen. Ansonsten werden die Comfort- und Pre-Comfortsollwerte Heizen bzw. Kühlen direkt um die Schiebung angepasst (vergleiche Beispiel bei nviSetPoint).

nviDewpointAlarm: SNVT_switch

Bei aktivem DewpointAlarm wird der Regler auf die Sollwerte des Gebäudeschutzes (Building-Protection) gesetzt. Die Kühlsequenz wird deaktiviert.

nviSenOccCmd: SNVT_occupancy

Präsenzvorgabe von lokalem Präsenzmelder (Funktion siehe Tabelle «Funktionen Eingänge Occupancy» nächste Seite).

nvoHeatOutput: SNVT_lev_percent

Stellsignal Heizen.

nvoCoolOutput: SNVT_lev_percent

Stellsignal Kühlen.

nvoSpaceTemp: SNVT_temp_p

Zeigt die Raumtemperatur des nviSpaceTemp an. Falls nviSpaceTemp nicht gebunden ist, zeigt die Variable den Wert 0x7FFF.

nvoUnitStatus: SNVT HVAC Status

Zeigt den Betriebsmodus des Reglers (gemäss Functional Profile #8060).

nvoHeatCoolOut: SNVT_lev_percent

Bildet die Heiz- und Kühlseguenz zur Ansteuerung des 6-Weg-Regelkugelhahnen ab (siehe Abbildung nächste Seite).

Dieser Ausgang läuft parallel zum

nvoCoolOutput bzw. nvoHeatOutput. Kühlen = 33 ... 0%

Ventil geschlossen 33 ... 66%

Heizen = 66 ... 100%

nvoEffectSetpt: SNVT_temp_p

Zeigt den tatsächlichen Sollwert des Reglers.

Hinweis

Nach Schreibzugriffen auf Netzwerkvariablen oder nach dem Löschen von Bindings ist ein Neustart erforderlich, damit die Variablen neu initialisiert werden.



Functional Profile as per LONMARK®

Funktionen Eingänge Occupancy

Hinweis

Die Funktion nviOccCmd besitzt die höhere Priorität als die Funktion nviSenOccCmd.

| Präsenzvorgabe von Zentrale nviOccCmd | Präsenzmelder nviSenOccCmd | Betriebszustand Raum | Komfortverlängerung |
|---------------------------------------|----------------------------|-------------------------|--|
| OC_OCCUPIED | OC_OCCUPIED | Comfort | |
| | OC_UNOCCUPIED | Comfort | |
| | OC_NUL (default) | Comfort | |
| OC_STANDBY | OC_OCCUPIED | Bypass | Präsenzzeit wird um die Bypass Time (Komfortzeit) verlängert (ist im Plug-in einstellbar) |
| | OC_UNOCCUPIED | Pre-Comfort | |
| | OC_NUL (default) | Pre-Comfort | |
| OC_UNOCCUPIED | OC_OCCUPIED | Building Protection | |
| | OC_UNOCCUPIED | Building Protection | |
| | OC_NUL (default) | Building Protection | |
| OC_NUL (default) | OC_OCCUPIED | Comfort | |
| | OC_UNOCCUPIED | Pre-Comfort | |
| | OC_NUL (default) | Comfort | |

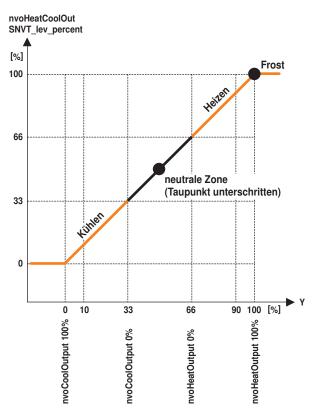
Funktion nvoHeatCoolOut

Typische Anwendung

Heizen / Kühlen mit Belimo 6-Weg-Regelkugelhahn.

Hinweis Kühldeckenapplikation

Bei aktivem Taupunkt-Alarm (nviDewPointAlarm) wird der Regler auf die Sollwerte des Gebäudeschutzes gesetzt. Die Kühlsequenz wird deaktiviert.



Zwangssteuerung über SNVT nviManOvrd

| State | Value | Stellantrieb |
|------------------|---------|-------------------------|
| HVO_OFF | | Zwangssteuerung inaktiv |
| HVO_POSITION | percent | Position in % (MINMAX) |
| HVO_FLOW_VALUE | flow | _ |
| HVO_FLOW_PERCENT | percent | _ |
| HVO_OPEN | | Voll geöffnet |
| HVO_CLOSE | | Voll geschlossen |
| HVO_MINIMUM | _ | Minimale Position |
| HVO MAXIMUM | _ | Maximale Position |

Hinweis

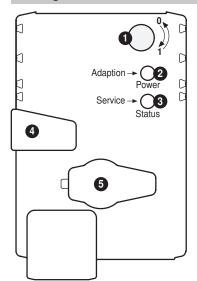
Die Grundeinstellung ist «HVO_OFF». Dieser Wert wird beim Power-up übernommen.

Hinweis

Detaillierte Informationen zu den Functional Profiles sind auf der WebSite von LONMARK® zu finden (www.lonmark.org).



Anzeige- und Bedienelemente



Drehsinnschalter

Umschalten: Drehrichtung ändert

2 Drucktaste und LED-Anzeige grün

Aus: Keine Spannungsversorgung oder Störung

Ein: Betrieb

Taste drücken: Auslösen der Drehwinkeladaption, nachher Normalbetrieb

Servicetaste f\u00fcr die Inbetriebnahme bei LONWORKS® und LED-Anzeige gelb f\u00fcr LON-Status

Aus: Der Antrieb ist betriebsbereit im LONWORKS® eingebunden

Ein: Es ist keine Applikationssoftware im Antrieb geladen

Blinkend, Takt 2 s: Der Antrieb ist betriebsbereit, aber nicht im LONWORKS® eingebunden

(unconfigured)

Andere Blinkcodes: Es liegt ein Fehler im Antrieb vor

Taste drücken: Service Pin Message wird auf das LONWORKS® gesendet

4 Taste Getriebeausrastung

Taste drücken: Getriebe ausgerastet, Motor stoppt, Handverstellung möglich
Taste loslassen: Getriebe eingerastet, Start Synchronisation, nachher Normalbetrieb

5 Servicestecker

Für den Anschluss der Parametrier- und Service-Tools

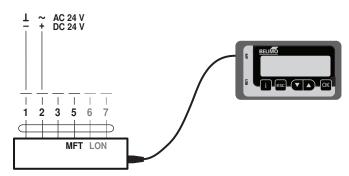
Service



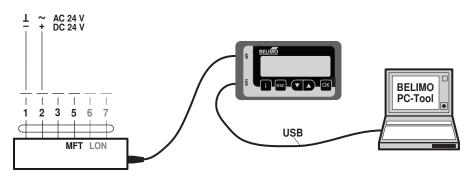
Hinweise

• Der Antrieb lässt sich mit PC-Tool und ZTH EU via Servicebuchse parametrieren.

Anschluss ZTH EU



Anschluss PC-Tool





Abmessungen [mm]

Achslänge



Klemmbereich

| | 0] | | \bigcirc |
|---|-------|----|------------|
| | 826.7 | ≥8 | ≤26.7 |
| * | 820 | ≥8 | ≤20 |

 $^{^{\}star}$ Option: Klemmbock unten montiert (Zubehör K-NA erforderlich)

Massbilder

